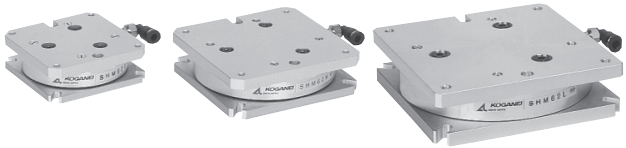
컴플라이언스 모듈

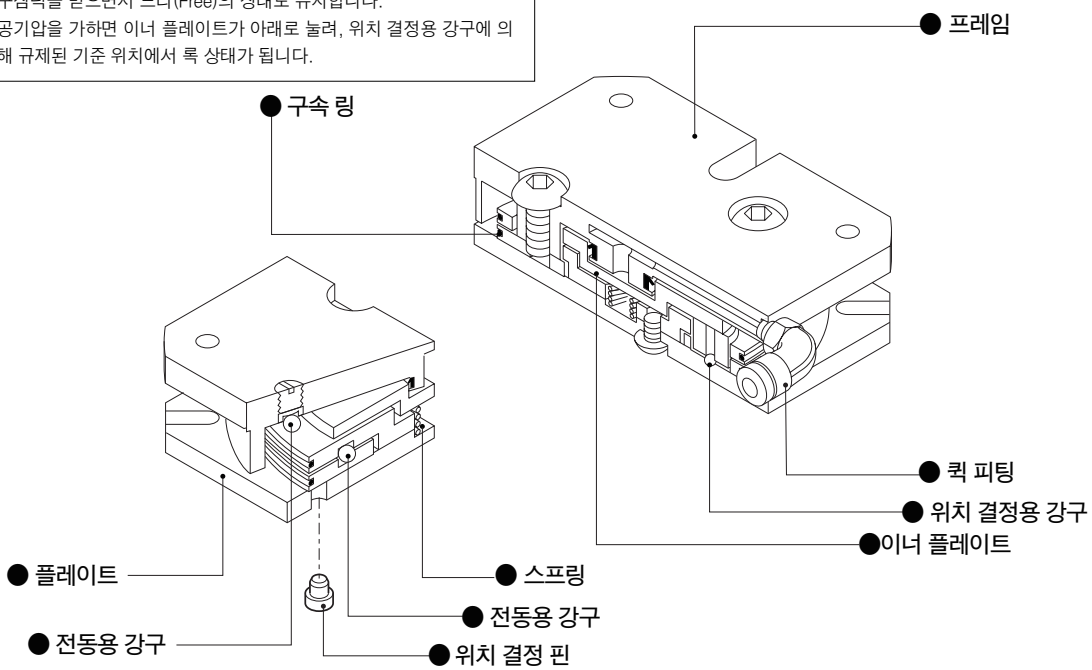
NZ사양



Z방향, α 방향 오차 흡수를 없앤 컴플라이언스 모듈입니다.
부품 삽입할 때의 씹힘을 감소시킵니다.

작동 원리

1. 프레임과 플레이트는 전동(轉動)용 강구를 끼워, 구속 링에 의한 적은 구심력을 받으면서 프리(Free)의 상태로 유지합니다.
2. 공기압을 가하면 이너 플레이트가 아래로 눌려, 위치 결정용 강구에 의해 규제된 기준 위치에서 록 상태가 됩니다.



(소정의 구멍에 접착제를 병용하여 삽입해 주십시오.)

주의 : 체결용의 나사 류를 풀면,
조립 정도가 나빠지므로 분해하지 마십시오.

사양

항목 \ 형식		SHM62S	SHM62M	SHM62L
설치규격	설치면	S	M	L
	피설치면	S	M	L
사용 유체		공기		
사용 압력 범위	MPa	0.2～0.6		
보증 내압력	MPa	1		
사용 온도 범위	℃	0～60		
작동 형태와 기구		수평 패시브 타입, 록 기구 부착注		
급유		불필요		
가반 질량	kg	1.5	3	4.5
이동량	X·Y mm	±1.0		
	Z mm	–		
	θ 도(度)	±2.5		
	α 도(度)	–		
구심력	N	5		
록 시의 반복 정도	mm	±0.02		
질량	g	200	420	600

注 : 공기압 인가 상태에서 록 상태가 됩니다.

주문 기호

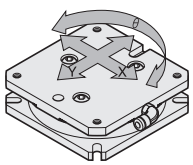
SHM **62** □

설치규격
S : 설치피치 50mm
M : 설치피치 65mm
L : 설치피치 85mm

모듈 명
컴플라이언스 모듈 NZ 사양

알파시리즈
시스템메틱
핸드링 모듈

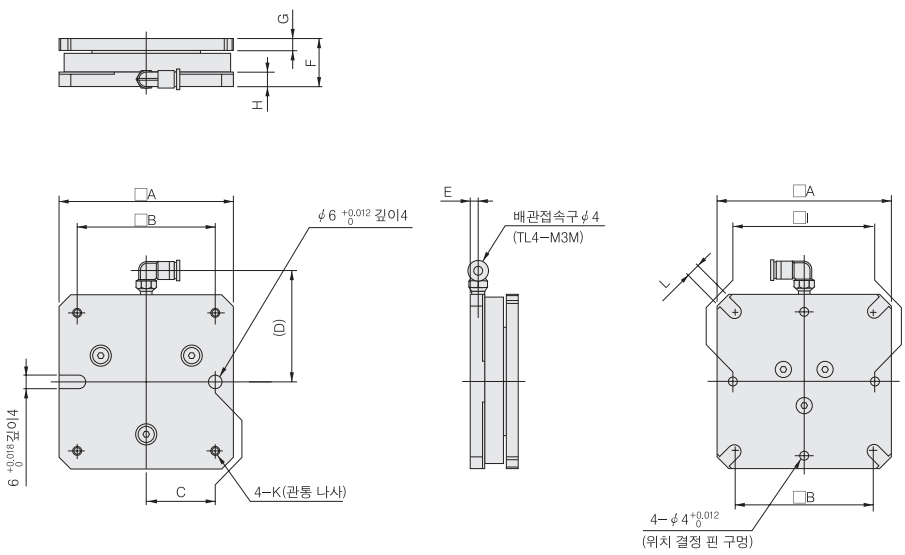
※ 위치 결정 핀이 2개 부속되어 있습니다.



NZ 사양의 이동 방향
앞에서와 같이 X · Y · θ 방향으로 이동합니다.

SHM62S • M • L치수도 (mm)

CAD SHM61 설치규격



비고1 : 설치면과 피설치면과의 접촉면 평행도 공차= S : 0.04 M : 0.05 L : 0.06
2 : 위치 결정 핀에 의해 규제되는 가상 중심과 설치 축 중심의 동축도 공차= S : φ0.04 M : φ0.05 L : φ0.06

기호 / 형식	A	B	C	D	E	F	G	H	I	K	L
SHM62S	60	50	25.0	42	3	20	4	5.5	50 ±0.03	M4	4.5
SHM62M	80	65	32.5	52	3	23	5	6.0	65 ±0.03	M4	4.5
SHM62L	100	85	42.5	62	3.5	28	7	7.0	85 ±0.05	M5	5.5